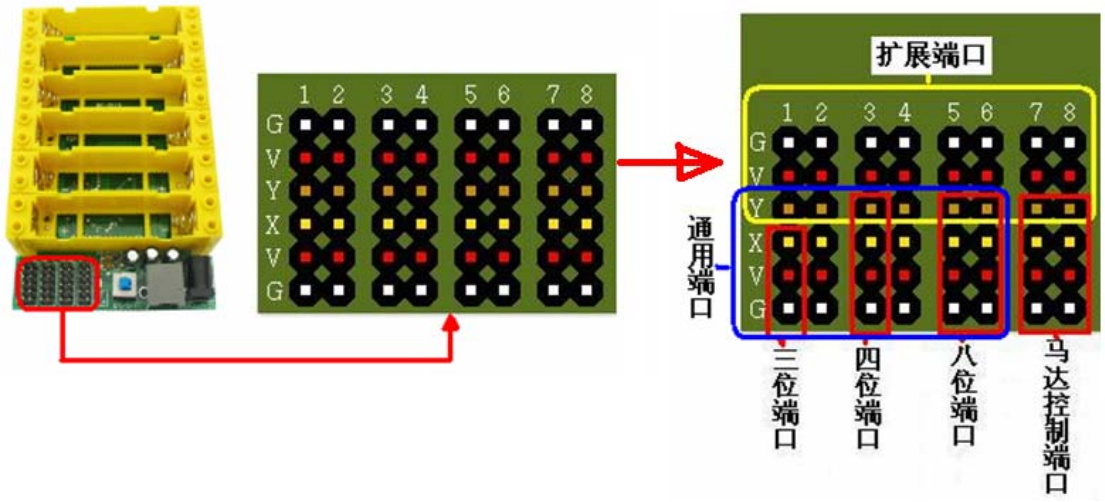
普及版中鳴機器人控制器(RCU)使用說明

1. 簡述與特點

普及版中鳴機器人控制器是普及版機器人套裝的中央處理器，由主控晶片、自由埠、馬達控制埠、程式下載口和電源開關等組成。



普及版中鳴機器人控制器的主要特性如下：

1). 埠開放
通用埠、擴展埠共存，可任意定義爲輸入或輸出的埠，允許同時連接多達 14 個各類感測器模組及其他功能模組。各種器件在同時應用時無需載入任何擴展板卡。

2). 自由埠電壓穩壓 5V 輸出， 馬達控制埠電壓自適應外部供電電壓(6.5~12V)

3). 可自編程
結合普及版機器人快車軟體可任意編寫用戶自己的應用程式。

4).接插靈活
開放的埠可自由接插各類感測器模組和其他功能模組。

5). 簡單易懂
結構簡單、埠開放讓用戶易學、易用。

2. 自由埠

自由埠可分爲三位自由埠、四位自由埠和八位自由埠。三位自由埠由 X、V 和 G 組成，四位自由埠由 X、Y、V 和 G 組成，八位自由埠由兩個相鄰的四位自由埠組成。

3. 模組接插注意事項

1)、模組接插時注意黑色綫對準自由埠標有 G 的位置。
1)、通用埠可以接任意類型的輸入輸出模組
2)、擴展埠不可以接帶類比輸入的模組(如類比黑標模組、環境光模組、火焰模組、溫度測量模組等)
3)、馬達控制埠最好不要接輸入輸出模組，以免損壞模組。
4)、馬達控制埠可以替代其他版本套裝中的馬達控制埠，如簡易版 RCU 的 ***MG1***、***MG2*** 馬達控制埠。